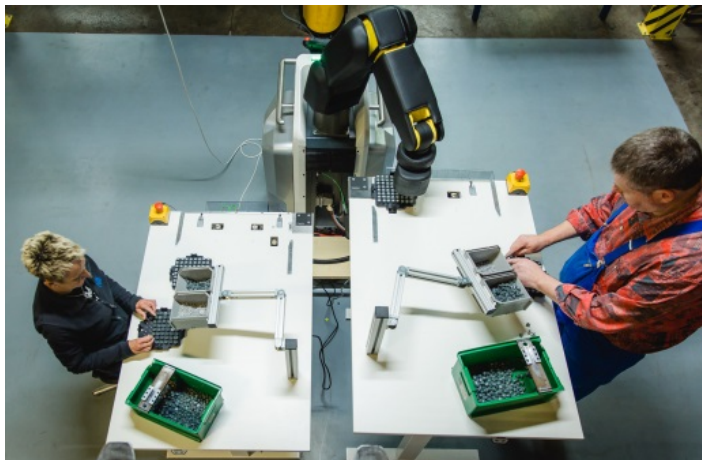


Erster Prototyp MRK-Arbeitsplatz

Mensch-Roboter-Kollaboration (MRK) für Schwerbehinderte

Prototyp MRK-Arbeitsplatz: Roboter kommt Schwerbehinderten entgegen



Arbeitsqualität

- Nur belastende Aufgaben wandern vom Mensch zum Roboter
- Aufgabenerhalt für Mitarbeiter plus Zusatzaufgaben, Kommunikation, Teamrollen

Sicherheit

- Kollisionsvermeidung per Sensorhaut: Bewegung des Greifarms stoppt schon vor dem Kontakt mit Mensch
- Sichere Übergabe der Werkstückträger zwischen Mensch und Roboter



Inklusion

- Tätigkeit jetzt auch für Mitarbeiter mit nur einem gesunden Arm möglich im Vergleich zum Originalarbeitsplatz (Handhebelpresse)
- Ausgleich verringerter manueller Reichweite durch Roboter

Ergonomie

- Jederzeit verstellbare Tischhöhe : Greifer passt sich automatisch der veränderten Höhe an
- Greifer holt Werkstückträger vom Mitarbeiter ab und bringt ihn zurück